

◆ Έστω ο γεωμετρικός μετασχηματισμός  $f: E^2 \rightarrow E^2$

με αναλυτικές εξισώσεις:

$$x' = \frac{1}{2}x - \frac{\sqrt{3}}{2}y + 1$$

$$y' = \alpha x + \beta y + 2, \quad \forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}$$

i) Πότε η  $f$  ισομετρία;

ii) Να γραφεί η  $f$  ως σύνθεση παραλληλῆς μεταφοράς και στροφῆς ἢ κατοπτρισμοῦ

ΛΥΣΗ

$$i) \begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} \\ \alpha & \beta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

Έχουμε δηλαδή ότι  $f = T_{\vec{a}} \circ \Delta$

όπου  $T_{\vec{a}}$  μια μεταφορά ως προς το  $\vec{a} = (1, 2)^T$

και  $\Delta$  ένας γεωμετρ. μετασχηματισμός με αναλυτική μορφή:

$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} \\ \alpha & \beta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \quad \text{με} \quad A_{\Delta} = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} \\ \alpha & \beta \end{bmatrix}$$

Αρκεί, λοιπόν να εξετάσουμε πότε ο  $\Delta$  είναι ορθογώνιος.

$$A_{\Delta} \text{ ορθογώνιος} \Leftrightarrow \begin{cases} \langle (\frac{1}{2}, \alpha), (-\frac{\sqrt{3}}{2}, \beta) \rangle = 0 \text{ και} \\ \langle (\frac{1}{2}, \alpha), (\frac{1}{2}, \alpha) \rangle = 1 \text{ και } \langle (-\frac{\sqrt{3}}{2}, \beta), (-\frac{\sqrt{3}}{2}, \beta) \rangle = 1 \end{cases}$$

Άρα, παίρνουμε

$$\frac{1}{4} + a^2 = 1$$

$$\frac{3}{4} + b^2 = 1$$

$$\text{και } a \cdot b - \frac{\sqrt{3}}{4} = 0$$

Επιλύοντας το σύστημα :

$$(a, b) = \left( \frac{\sqrt{3}}{2}, \frac{1}{2} \right) \quad \text{ή} \quad (a, b) = \left( -\frac{\sqrt{3}}{2}, -\frac{1}{2} \right)$$

Άρα,  $A_{\alpha}$  ορθογώνιος αν.ν

$$A_{\alpha} = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} \\ \frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix}$$



Στροφή κατά  $\frac{\pi}{3}$   
 $\det A_{\alpha} = 1$

$$A_{\alpha} = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} \\ -\frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} \end{bmatrix}$$



Κατοπτρισμός ως προς  
 $\text{αν } y = \tan \frac{\pi}{6} x$   
 $\det A_{\alpha} = -1$

ii) Ενοκένως,

$$f = T_{\vec{\alpha}} \circ R_{0, \frac{\pi}{3}}$$

ή

$$f = T_{\vec{\alpha}} \circ K_{\pi/6}$$